

MF-1100 PRO

METALS, CAVES & TREASURES FINDER



آخرین، MF 1100 PRO راهنمای کاربر برای
دستگاهی برای تشخیص مواد معدنی زیرزمینی
آب های زیرزمینی، غارها و حفره ها.



فلز و آب یاب

فهرست	صفحه	1
نکات ایمنی	صفحه	2
مشخصات فنی	صفحه	3
بسته های دستگاه	صفحه	6
قطعات دستگاه	صفحه	8
واحد کنترل اصلی	صفحه	10
تنظیمات دستگاه	صفحه	12
شروع کنید	صفحه	19
سیستم مکان یابی برد بلند	(LRL)	صفحه	19
سیستم HYBRID جستجوی	(+HYBRID)	صفحه	35
سیستم جستجوی ژئوفیزیک	صفحه	41
تنظیم شارژ	صفحه	50
نه	صفحه	51



کار در مناطق با ولتاژ بالا
نتایج را محدود می کند و
کارایی



بهتر است موبایل را خاموش کنید
با استفاده از دستگاه



با دو دستگاه کار نکنید
همان روش جستجو در
همان محل



در دمای بالا یا
رطوبت زیاد



باتری ها را قبلا جدا کنید
ذخیره سازی طولانی مدت



ایراتور باید هر کدام را حذف کند
فلزاتی که ممکن است بر
opreatin ... به عنوان مثال: حلقه، ساعت، کمر بند



هرگونه تلاش برای دستکاری دستگاه
یا تعمیر و نگهداری تایید نشده
گارانتی را باطل می کند



برای بهترین استقامت قدرت و
استفاده از وظیفه ایستگ طولانی
باتری های با کیفیت که برای دستگاه ها مناسب است
که روی باتری های قابل جابجایی کار می کنند



❖ کاربر باید قبل از شروع عملیات تشخیص و
اکتشافات

❖ در جای خشک و خنک 15 تا 40 درجه سانتیگراد با رطوبت 5 تا 75 درصد نگهداری شود



بخوانید و بفهمید
دفترچه راهنمای کاربر
قبل از استفاده از این دستگاه

سیستم جستجو:	چند سیستم: 1. سیستم مکان یابی برد بلند. 2. سیستم جستجوی ترکیبی (دزدگیر یونی مغناطیسی صدا) 3. سیستم جستجوی ژئوفیزیکی.
اصل جستجو:	1. پردازش سیگنال های فرکانس دیجیتال برای دریافت انرژی میدان های الکترواستاتیکی اهداف 2. سنجش انرژی میدان مغناطیسی و یونی از اهداف 3. بررسی لایه های زمین و شناسایی مقاومت سطوح الکتریکی زمین و پردازش ارزش ها و تجزیه و تحلیل آنها برای آشکار کردن اهداف.
پردازنده عامل:	PIC18 & ARM 7 میکروکنترلر
فرکانس عملیاتی:	1. از 1 کیلوهرتز تا 30 کیلوهرتز. 2. فرکانس های ویژه برای اندازه گیری و تایید 3. اندازه گیری مقاومت الکتریکی اهم.
قدرت:	ولت، 2000 میلی آمپر Li-ion 3.7 دو سلول
مصرف برق:	حداکثر مصرف 200 میلی آمپر
عمر باتری:	ساعت کار 6
شارژر:	ولت 2.1 آمپر / 2 ساعت شارژ 5.1
نوع نمایش:	اینچی، 3.2 65.536 TFT مانیتور رنگی CDMA رنگ، 48 مگاهرتز، پردازنده گرافیکی
تخصصی برای تشخیص:	- طلا - الماس - قطعات طلا - نقره - برنز - مس - آلومینیوم - سرب - قلع - نیکل - پلاتین - جیوه - آهن - غار - اسکانس - آب
اهداف تبعیض:	آره
انتخاب هدف سیستم:	بله، می توانید نوع هدف را قبل از شروع جستجو انتخاب کنید از لیست اهداف

جستجوی عمقی:	با قابلیت کنترل سطح جستجو 30 M M عمق از طریق رابط کنترل عمق، 300 برای آب
جستجوی فاصله:	با قابلیت کنترل سطوح 2500 M فاصله جستجو از طریق کنترل فاصله رابط.
بازخورد نتایج:	از طریق جهت گیری به سمت مکان هدف همراه با صدا + گرافیک و لرزش ..هشدارها
پلوتوث:	آره
بی سیم:	آره
هوشمند خودکار سیستم راهنمایی:	بله، توسط رابط گرافیکی برای تعیین محل و جهت هدف و دستورات آکوستیک
هشدارهای صوتی:	آره
هشدار ارتعاشی:	آره
عملیاتی درجه حرارت:	از 15- تا 60 درجه سانتی گراد
ذخیره سازی درجه حرارت:	از 15- تا 40 درجه سانتی گراد
رطوبت:	می توان آن را ذخیره کرد و در نرخ درجه هوا کار کرد %رطوبت در سطح 90
وزن:	ترکیب: 1 کیلوگرم - جدا شده در کیسه: 3 کیلوگرم
ابعاد:	سانتی متر 18.9x10.4x5.8
ابعاد کیف:	سانتی متر 18.9x10.4x5.8

دستگاه با توجه به تمایل سه بسته پیشرفته را ارائه می دهد
صاحب دستگاه و با توجه به هدف از
دستگاه

بسته استاندارد

است MF1100PRO این بسته اصلی برای
مجهز به سیستم پایه، سنجش از دور پیشرفته و
سیستم نظارت.



توجه: در صورت تمایل می توانید بقیه سیستم ها را بعداً فعال کنید
واحد تشخیص این سیستم ها را خریداری کنید.

پکیج حرفه ای

این بسته است MF1100PRO این بسته حرفه ای دارای دو سیستم:
1- سیستم سنجش و مانیترینگ از راه دور (اصلی) -
2- سیستم هیبریدی..



توجه: می توانید بعداً سیستم جستجوی ژئوفیزیک را فعال کنید
اگر یک واحد تشخیص برای این سیستم خریداری کنید.

سوپر پکیج

این بسته همراه با ارائه می شود MF1100PRO پکیج پرمیوم سه سیستم:

- 1 - سیستم سنجش و مانیتورینگ از راه دور (اصلی).
- 2 - سیستم هیبریدی.
- 3 - سیستم جستجوی ژئوفیزیک.





واحد کنترل اصلی

واحد کنترل اصلی دستگاه، از طریق که معیارها و تنظیمات جستجو برای دستگاه تعیین می شود و ارتباط برقرار می شود با واحدهای جستجوی پیوست شده از طریق بی سیم ارتباط.



شارژر

یک شارژر برقی برای شارژ مجدد باتری دستگاه هرتز / 0.5 آمپر AC / 50 - 60 مقادیر: ورودی: 100 - 240 ولت خروجی: 5 ولت پیوسته / 2 آمپر / 10 وات برای هماهنگی MICRO USB طراحی شده با پورت شارژ سیستم شارژر جهانی که استفاده از آن را آسان می کند هر شارژر موجود



سنسور هایپرید

این سنسور هیبریدی بر روی فناوری های جدید کار می کند که برای اسکن کار می کند MWF مخصوصا برای گروه و لایه های خاک را بررسی کنید، محتویات آنها را شناسایی کنید و بخوانید سطوح میدان مغناطیسی و یونی و تابش به طور همزمان برای شناسایی و شناسایی مکان ها از طلا، مواد معدنی و حفره های زیرزمینی



واحد ژئوفیزیک

این واحد برای اندازه گیری شدت جریان الکتریکی کار می کند مقاومت خاک و مصالح زیرزمینی و هویت آن را تعیین می کند و ماموریت آن کشف و جستجو است برای طلا، مواد معدنی و حفره های زیرزمینی با ویژگی از تمایز دقیق بین اهداف. این واحد کار می کند فقط از طریق دو سنسور اسکن، که به سیستم اجازه می دهد برای کار با سهولت و راحتی.



پروب و سیم

ساخته شده از بهترین انواع فولاد ضد زنگ، قوی هادی انرژی و ضد زنگ، داخل آن قرار می گیرد خاک و با سیم های برق وصل شده تا تحویل داده شود، امواج اندازه گیری ارسال شده از دستگاه به خاک برای تکمیل فرآیند اندازه گیری در جستجو ..منطقه، بین دو کاوشگر

آنتن های فرستنده و گیرنده



واحد کنترل اصلی دستگاه که از طریق آن معیارها و تنظیمات جستجو برای دستگاه می باشد تعیین می شود و با پیوست ارتباط برقرار می شود جستجوی واحدها از طریق اتصال بی سیم

واحد تقویت



مجهز به فرستنده داخلی که روی دو سیستم کار می کند، یک سیستم فیلتر سیگنال برای تأیید مکان هدف و سیستم مجهز به امواج زمینی با سیستمی برای انتقال دقیق و افزایش سیگنال، این فرستنده با یک سیستم بلوتوث برای برقراری ارتباط کار می کند واحد اصلی از طریق یک رابط کنترل ویژه به کار و این سیستم ها را از طریق رابط سیستم ببندید

واحد صدا



این دستگاه برای دریافت سیستم هشدار صوتی از واحد اصلی به صورت بی سیم و اتصال آن به هدفون به از ویژگی هشدار صوتی از طریق هدفون لذت ببرید می توانیم صدای کنترل کنیم یا حتی صدا را قطع کنیم. سونیچ کنترل صدا که در بالای دستگاه قرار دارد

تلفن های سر



از طریق جک هدفون واقع در بالای آن متصل شوید.. واحد صوتی برای شنیدن هشدارهای صوتی به صورت بی سیم

گرفتن



در پشت یونیت اصلی نصب می شود و می باشد از طریق آن انجام می شود زیرا امکان دایره 360 درجه را فراهم می کند حرکت، آزادانه و هموار

توانیم آن را هم در سیستم های جستجوی دوربرد و هم در سیستم های جستجوی ترکیبی استفاده کنیم

رابط جلو



1 سوکت برای اتصال آنتن فرستنده و گیرنده

2 صفحه نمایش

3 کلید کنترل صدا

4 کلید برگشت

5 کلید ورود

6 کلید برق و قفل

7 کلید ردیابی و تمرکز بر اهداف

8 کلیدها به سمت بالا، پایین، راست و چپ حرکت می کنند

9 سوئیچ کنترل روشنایی صفحه نمایش

10 سوکت اتصال سنسور هیبریدی

زمینه




1 چراغ نشانگر لیزر

2 نصب سوکت گیره دستی

3 محفظه باتری

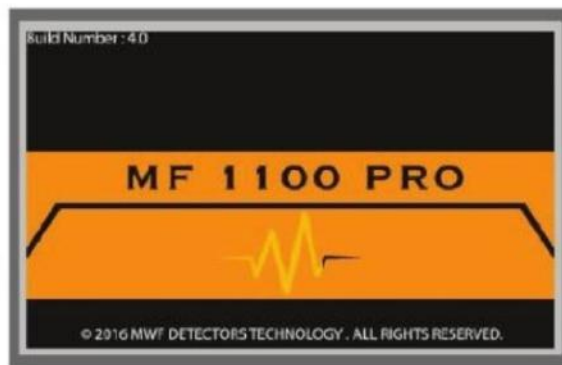
4 سوکت شارژ

5 خروجی صدا

❖ در قسمت جلوی دستگاه () دستگاه را با فشار دادن و نگه داشتن به مدت سه ثانیه



❖ دستگاه صفحه بارگیری را نشان می دهد و سپس به منوی اصلی می رود سیستم های جستجو

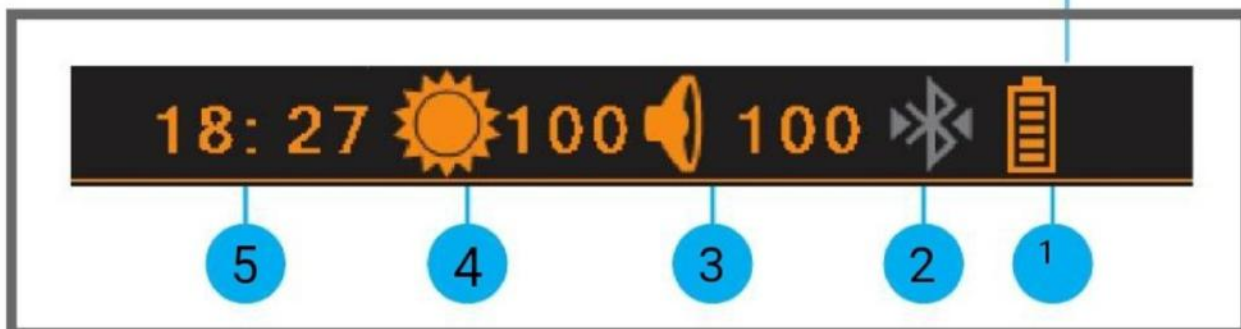


❖ توجه داشته باشید : هنگامی که دستگاه برای اولین بار روشن می شود، دستگاه یک نشان می دهد صفحه ای که به شما امکان می دهد زبان سیستم را انتخاب کنید



❖ توضیح نوار اطلاعات بالای صفحه نمایشگر واحد اصلی دستگاه

نوار اطلاعات به خواندن سریع تنظیمات دستگاه کمک می کند و کمک می کند وضعیت آن را از میزان باتری و روشنایی صفحه بدانید و بدانید زمان در طول فرآیند جستجو



- | | |
|---|---|
| <ul style="list-style-type: none"> 1 سطح شارژ باتری 2 نماد وضعیت سیستم بلوتوث (فعال / قفل شده) 3 سطح صدا | <ul style="list-style-type: none"> 4 سطح روشنایی صفحه نمایش 5 نشانگر ساعت |
|---|---|

- ❖ برای حرکت بین گزینه های منو روی صفحه (⏪ ⏩ ⏴ ⏵) از دکمه های (⏴) (⏵) (⏴) (⏵)
- برای تایید انتخاب و بازگشت به هر موقعیتی (⏹)
- دکمه را فشار دهید (⏵)

❖ منوی تنظیمات

- از منوی اصلی برای حرکت (⏴)
- انتخاب شده را وارد کنید (⏹)
- (بین پنجره های منوی تنظیمات، و سپس پنجره تنظیمات، و خواهید دید که چندین گزینه برای تنظیم وجود دارد)
- برای حرکت دوباره (⏴)
- برای خروج از پنجره تنظیمات انتخاب شده، دکمه بین پنجره های پیکربندی
- برای کنترل روشنایی صفحه، به قسمت تنظیم روشنایی بروید
- را فشار دهید، سپس سطح روشنایی را از (⏹)
- تا 100 درصد 10



❖ منوی تنظیمات

- برای تنظیم مقادیر هشدارهای صوتی، به پایین بروید و سپس با رفتن به نماد سب و ووفر صدا را کنترل کنید یا می توانید مخفی شوید صدا به طور کامل می توانید گزینه لرزش را فعال یا لغو کنید و پخش کنید صدای کلیک کلیدهای واحد اصلی علاوه بر فعال سازی و غیرفعال کردن گزینه هدفون

دکمه (OK)

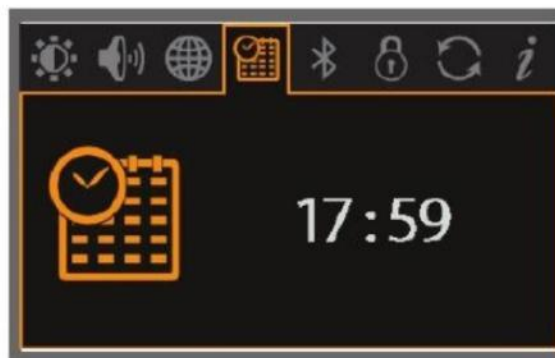


- برای تغییر زبان سیستم، به پنجره تنظیمات زبان بروید، سپس را فشار دهید، سپس زبان مورد نظر را انتخاب و تایید کنید (OK) . چند زبانه از جمله عربی است MF 1100 PRO.



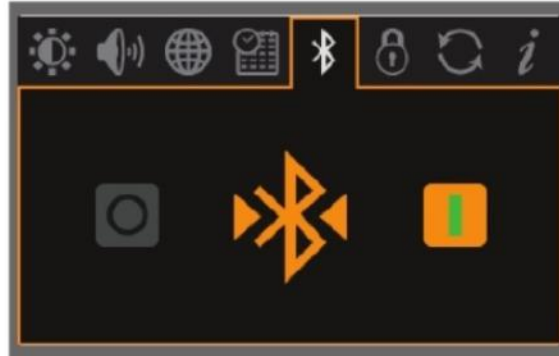
- برای تنظیم مقدار ساعت، به پنجره تنظیمات ساعت بروید، سپس دکمه را فشار دهید ساعت اندازه گیری زمانها و ویرتنظیمهیلایی کنید مشاهده و مشاهده زمان

دکمه (OK)



❖ منوی تنظیمات

- برای تنظیم سیستم بلوتوث، به پنجره تنظیمات بلوتوث بروید، سپس (دکمه را فشار دهید (سیس بلوتوث را از طریق ، (OK) (

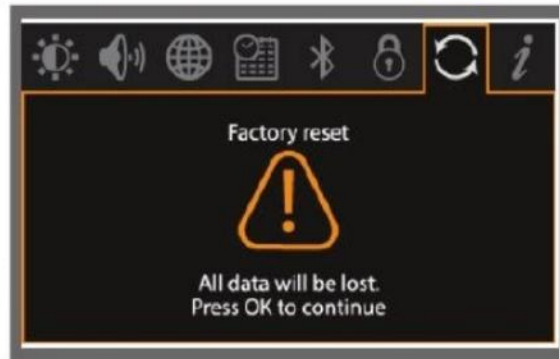


- برای تنظیم رمز عبور، به پنجره تنظیمات رمز عبور بروید و سپس فشار دهید با رفتن به قسمت رمز عبور را فعال یا غیرفعال کنید (OK) (دکمه را فشار دهید و سپس وارد کنید (OK) (آیکون ها و فشار دادن (غیرفعال/فعال) همچنین می توانید رمز عبور را رمز انتخاب از گزینه تعیین شده، سپس رمز عبور قدیمی را وارد کنید و سپس رمز عبور جدید را وارد کنید (تغییر) با توجه به اینکه رمز عبور باید از چهار رقم اعداد تشکیل شده باشد



در صورت عدم وجود رمز عبور از پیش تعیین شده توسط کاربر، پیش‌فرضی داشته باشید رمز کارخانه چهار صفر (0000) است

(برای بازنشانی کارخانه، به پنجره بازنشانی کارخانه بروید، سپس دکمه پنجره را تا اینکه آبی می‌شود بزنید.)



❖ منوی تنظیمات

- اطلاعات دستگاه-محصول را تأیید کنید (نسخه-دستگاه نرم افزار دانلود شده ● اطلاعات مدل - سازنده - شماره ساخت - شماره سریال دستگاه بروید MWF که شما را قادر می سازد با استفاده از آن مستقیماً به وب سایت QR CODE تصویر- (دوربین هر دستگاه "تلفن هوشمند" تلفن همراه



❖ برای خروج از منوی تنظیمات و بازگشت به منوی اصلی (دکمه را فشار دهید)

❖ آغاز جست و جو

- برای شروع فرآیند جستجو، نماد سیستم جستجوی مورد نظر را از بین انتخاب کنید
 منوی اصلی برای ورود به سیستم های جستجو
 سیستم های جستجوی موجود روی صفحه ظاهر می شوند که عبارتند از
 سیستم تشخیص دوربرد، سیستم جستجوی ترکیبی یا
 در مورد ورود به تفصیلات تشخیص ژئوفیزیکی
 بخش (شروع کار) در مورد رابط های هر یک از سیستم ها
 به دستگاه متصل شده است.



❖ توجه داشته باشید :

نمادهای سه سیستم (سیستم تشخیص برد بلند، هیبرید
 سیستم جستجو یا سیستم تشخیص ژئوفیزیکی) فقط فعال خواهد شد
 را از دستگاه دارید Ultra اگر بسته

مکان یاب دوربرد (LRL)

ویژگی های سیستم

بسیاری از فن آوری های جدید اضافه شده به سیستم مکان یاب دوربرد ما، فناوری انحصاری است این سیستم بی سابقه برای شناسایی و مکان یابی اهداف از فاصله دوری که هدایت می کند کار می کند کاربر و رهبری او به طور مستقیم به مکان اهداف سیستم تعبیه شده برای سنجش و تشخیص، که در آن دستگاه می تواند اهداف را از طریق آن شناسایی کند به سمت هدف حرکت می کند و با نشانگر هشدار صوتی به سمت هدف همراه است به درستی

سیستم هدایت هوشمند خودکار، جهت تعیین مسیر و جهت هدف، از طریق الف رابط گرافیکی ویژه، جایی که این سیستم به کاربر به طور خودکار شناسایی و دید را می دهد در مورد جهت و محل هدف

رابط کنترل هوشمند برای تنظیم سطوح، قابلیت های جستجو و نوع هدف شما می خواهم برای جستجو، بیش از حد لیست اهداف، متشکل از 15 هدف مختلف، می تواند هر هدفی را از این لیست برای جستجو انتخاب کند - به طور جداگانه و اهداف عبارتند از: طلا - الماس - قطعات طلا - نقره - برنز - مس آلومینیوم - سرب - قلع - نیکل - پلاتین - جیوه - آهن - غار - اسکاس - آب

رابط تنظیمات دقیق برای پارامترهای جستجو، چند سطحی به سطوح پیش کنترل عمق و فاصله جستجو

عمق تا 30 متر با ویژگی کنترل در سطح سیگنال اعماق جستجو

- از طریق فهرست گزینه های اعماق، و شروع از تا عمق انتخاب شده: ۱ متر - ۲ متر - ۳ متر - ۴ متر - ۵ متر - ۷ متر - ۱۰ متر - ۱۵ متر - ۲۰ متر - ۲۵ متر - ۳۰ متر

* جستجوی فاصله تا 2500 متر، با ویژگی کنترل در سطح موج پخش جلو

- از طریق لیست گزینه های فاصله و شروع از 100 متر تا فاصله انتخاب شده: 100 متر - 500 متر - 750 متر - 1000 متر - 1250 متر - 1500 متر - 2000 متر - 2500 متر

عملکرد لیزر هدایت شده می تواند از رابط سیستم روشن یا خاموش شود

مجهز به دستگاه پخش ساخته شده بر روی دو سیستم کار می کند، سیستم فیلتر سیگنال برای تایید سایت هدف و سیستم فرستنده زمینی برای تقویت سیگنال

قطعات سیستم برد بلند
(LRL)



1



2



3

1 واحد اصلی

2 آنتن های فرستنده گیرنده

3 دسته حمل



1 آنتن ها را به محل تعیین شده در جلوی دستگاه وصل کنید

2 دسته را در پایین دستگاه قرار دهید

توجه داشته باشید:

فراموش نکنید که باتری ها را قبل از ذخیره سازی از دستگاه خارج کنید تا مطمئن شوید که باتری ها هستند به درستی کار میکنند

شروع به جستجو کنید

- انتخاب کنید و سپس فشار دهید LRL را با انتخاب نماد Long Range Locator سیستم



پس از ورود به سیستم یاب دوربرد، گزینه هایی برای تعیین فاصله - هدف - و عمق روی صفحه ظاهر می شود ما با مشخص کردن نوع هدف مورد نیاز از لیست شانزده هدف شروع می کنیم موجود است که عبارتند از: طلا - الماس - طلای خام - نقره - برنز - مس - آلومینیوم - سرب - قلع - نیکل - پلاتین - جیوه - آهن - غارها - حفره ها - سکه های کاغذی و آب



❖ شروع به جستجو کنید

رابط یاب برد بلند

- برای حرکت بین هدف، فاصله و عمق از این دکمه ها استفاده کنید
- برای انتخاب هدف و پارامترهای جستجو از این دکمه ها استفاده کنید



- پس از انتخاب گزینه های جستجو، به گزینه جستجو بروید تا جستجو شروع شود

جایی که ما یک رابط برای انتخاب بین فرستنده زمینی داریم  سپس دکمه را فشار دهید و فیلتر کنید.



❖ توجه داشته باشید

مطمئن شوید که سیستم بلوتوث از بیکربندی بلوتوث فعال شده باشد
گزینه یا زمانی که وارد پنجره شروع جستجو می شوید می توانید آن را مستقیماً فعال کنید

❖ شروع به جستجو کنید

- قبل از انتخاب فرستنده یا فیلتر زمین
- واحد پشتیبانی خاک را روشن کنید
- واحد پشتیبانی زمینی را با باتری مناسب تهیه کنید 1*9V.
- سپس دکمه (روشن/خاموش) را فشار دهید تا دستگاه روشن شود و سپس برای مدتی صبر کنید
- از طریق سیستم بلوتوث به واحد اصلی متصل شوید، در آنجا متوجه می شوید که نور آبی برای نماد بلوتوث در واحد اصلی چشمک می زند و بنابراین پیوند بین اصلی متوقف می شود
- واحد و واحد پشتیبانی خاک ایجاد شده است

سپس یونیت تکیه گاه زمین را پس از اطمینان از چرخاندن آن به خوبی داخل زمین پیچ می کنیم
روشن و از طریق بلوتوث به واحد اصلی متصل می شود



سپس به واحد اصلی می رویم و فرستنده زمین را انتخاب می کنیم

را انتخاب کنیم TRANSMITER نکته: همچنین می توانیم با فشار دادن گزینه دکمه از واحد پشتیبانی خاک



❖ شروع به جستجو کنید

- سیستم فرستنده زمینی یک سیستم جستجوی امواج زمینی را ارائه می دهد که توسط آن پشتیبانی می شود
سیستم ATS سیستم گیربکس و بهبود بهینه تنظیم شده و توسط سیستم تنظیم خودکار
- یک اختراع خاص و جدید است که برای آن ثبت شده است (ATS) سیستم تنظیم خودکار
این سیستم نتایج دقیق و مطمئنی را در انواع خاک ها و MWF گروه
زمین، زیرا این سیستم به طور خودکار خاک را شناسایی می کند و به جستجوی خودکار می دهد
تنظیم متناسب با نوع خاک و خواص آن، در عین حال حذف هر یک
تداخل رادیواکتیو ناشی از اثرات زمین های سنگی و کوهستانی
که ممکن است روی بسیاری از دستگاه ها تأثیر بگذارد، اما این سیستم و هوش آن می تواند مرتب سازی، تجزیه و تحلیل کند
و سطوح لازم سیگنال فرکانس، ولتاژ و
طول موج سیگنال، که نتایجی عاری از هر گونه خطا می دهد

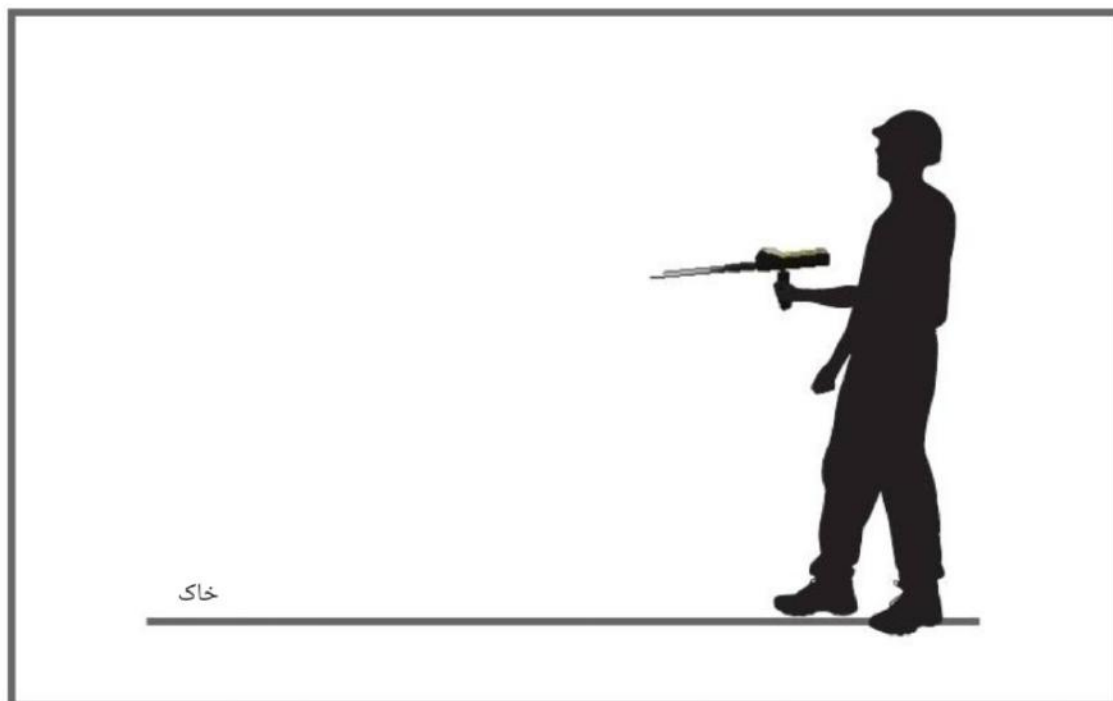


❖ شروع به جستجو کنید

در مرحله بعد پنجره جستجوی سیستم ظاهر می شود که جهت هدف را نشان می دهد
قطب نما و معیارهای جستجو از فاصله و عمق و همچنین نور لیزر
نماد، که به شناسایی آسان نقطه هدف و نقطه حفاری به طور دقیق کمک می کند
شرایط مختلف روز و شب

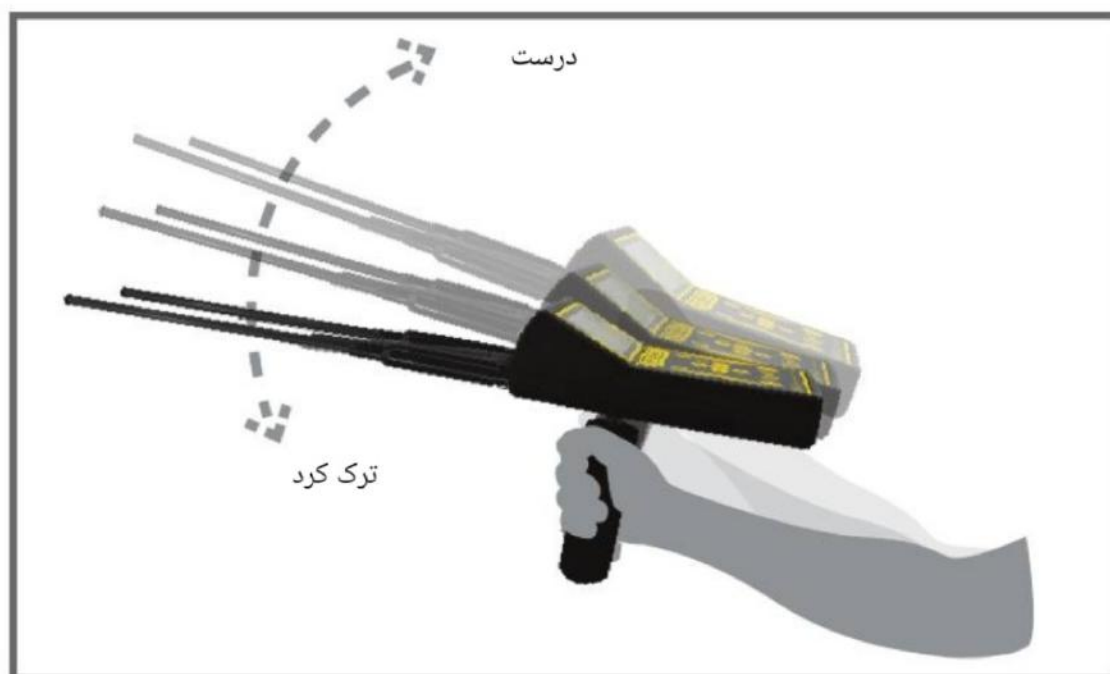


❖ کاربر باید دستگاه را از طریق دسته حمل به صورت افقی با زمین و
همانطور که در نقاشی نشان داده شده است کمی به سمت خاک کج شده است



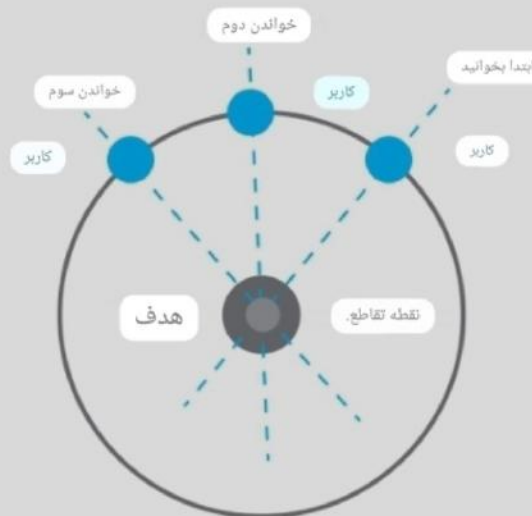
❖ شروع به جستجو کنید

❖ ابتدا امواج و لبه های خارج شده از دستگاه را تزریق می کنیم و در آنجا دستگاه را حرکت می دهیم
با دست به سمت راست، سپس به آرامی سمت چپ، و سپس دستی که دستگاه را نگه می دارد ثابت است



❖ شروع به جستجو کنید

اگر هدف پیدا شود، دستگاه با تغییر خودکار دستگاه از مسیر معمولی که هدف در آن قرار داشت، یک سیگنال خواندن و سیگنال دریافت می کند. این جهت جهت محل هدف است و سپس دستگاه در همان جهت نصب می شود. محل مورد نظر را اسکن کرده و با فشار دادن مجدد کلید (Move) آن را نصب کنید تا توجه داشته باشید که دستگاه شروع به صدا درآوردن زنگ هشدار به سمت مکان مورد نظر می کند، سپس جهتی را که دستگاه به سمت آن هدایت می شود را به طور کامل دور می زنیم و به نقطه پارک مقابل می پردازیم. برای اینکه دوباره متوجه تغییر دستگاه و جهت آن به سمت محل مورد نظر شده و زنگ هشدار را به طور مداوم فعال کنیم، سپس از اولین نقطه خواندن فاصله می گیریم تا در مکان دیگری دور از نقطه اول (10 متر) به پهلو بایستیم و این فرآیند را انجام می دهیم. مجدداً امواج دستگاه را تحریک کرده و دستگاه را نصب کرده و منتظر بمانید تا در صورت اطمینان از هدف مجدداً به همان سایت برود و وجود هدف را تأیید کنیم و امکان انجام این روش وجود دارد. بیش از یک بار برای اطمینان از صحیح بودن جهت هدف، با گرفتن بیش از یک قرائت از دستگاه از نقاط مختلف، و اگر از نظر تئوری متوجه شویم که تمام قرائت هایی که انجام داده ایم.



❖ ترجیحاً هنگام جستجوی هدف و تغییر جهت حرکت در هر پنج متر، در یک مسیر پر پیچ و خم راه بروید.

شروع به جستجو کنید

برای اطمینان از ردیابی دقیق () پس از تایید مسیر هدف، دکمه
 * مسیر هدف و جلوگیری از مشکل حفاری در نقطه اشتباه



نشان انحراف چپ در جهت مسیر هدف مشخص شده با تغییر
 هشدار



نشان انحراف راست در جهت مسیر هدف مشخص شده با تغییر
 هشدار

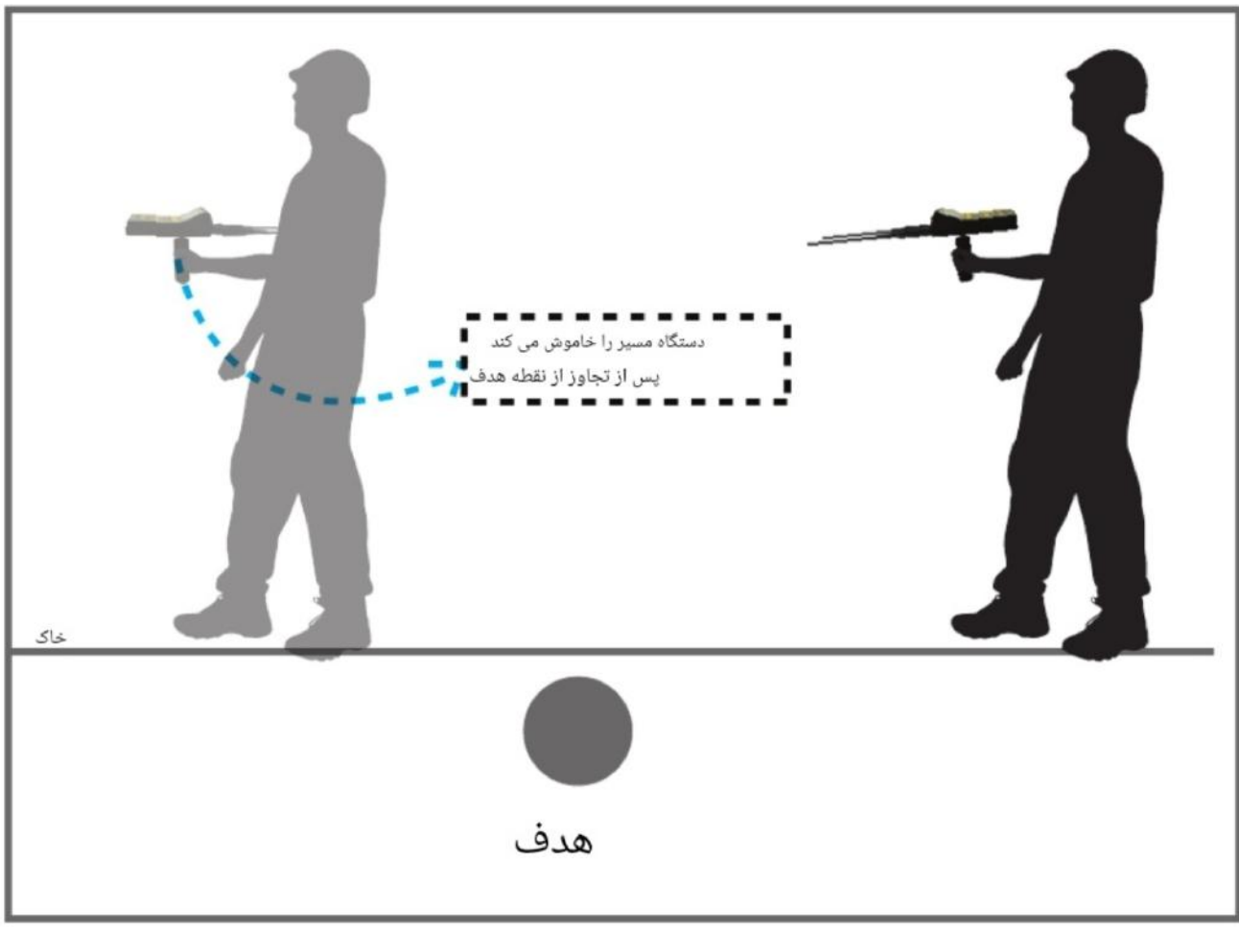


* با یک هشدار نشان می دهد که شما در مسیر درست برای هدف مشخص شده هستید

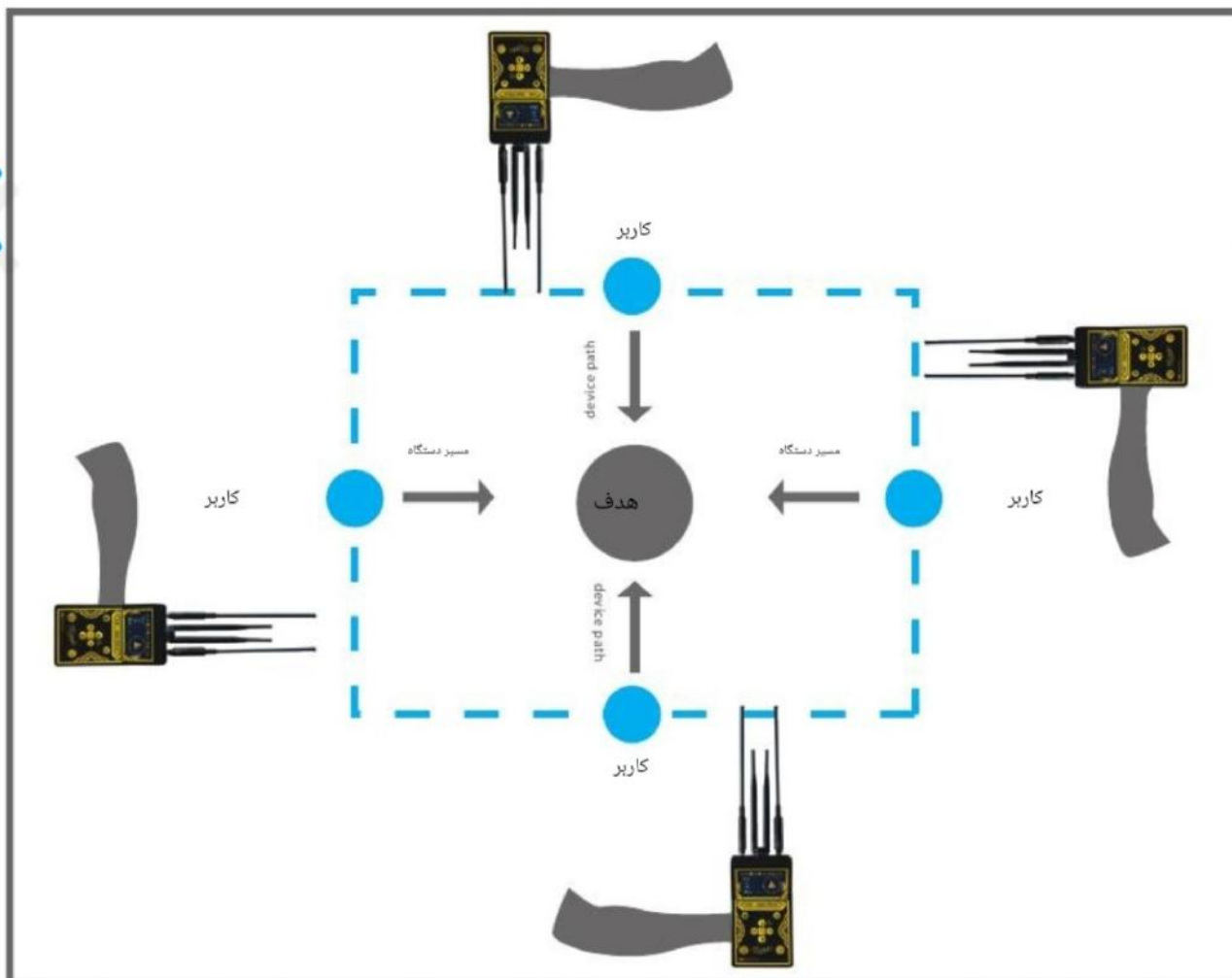
❖ شروع به جستجو کنید

نحوه تعیین مکان هدف

❖ پس از تأیید بیش از یک بار خواندن جهت حضور هدف، حرکت را فشار می دهیم را فشار دهید تا مسیر هدف را نصب کنید و در همان جهت و عادی حرکت می کنیم تا آن را حمل کنیم که طی آن دستگاه هشدارهایی را برای نشان دادن اینکه راه رفتن در مسیر درست به سمت است صادر می کند device.Note این فلشی است که جهت پیچیدگی را برای بازگشت به مسیر درست نشان می دهد، تلهینگو به نقطه ای می رسیم که محل آب را دور می زنیم و متوجه می شویم که دستگاه دارد به طور خودکار از مسیر طبیعی خود جهت بازگشت به محل و نقطه را تغییر می دهد. هدف، در اینجا ما نیز با دستگاه به محل هدف می چوینیم هنگامی که مستقیماً بالای سایت هدف قرار می گیریم متوجه خواهیم شد که دستگاه شروع به چرخش به چپ و راست می کند و این نشان می دهد که ما نقطه هدف را شناسایی کرده ایم *

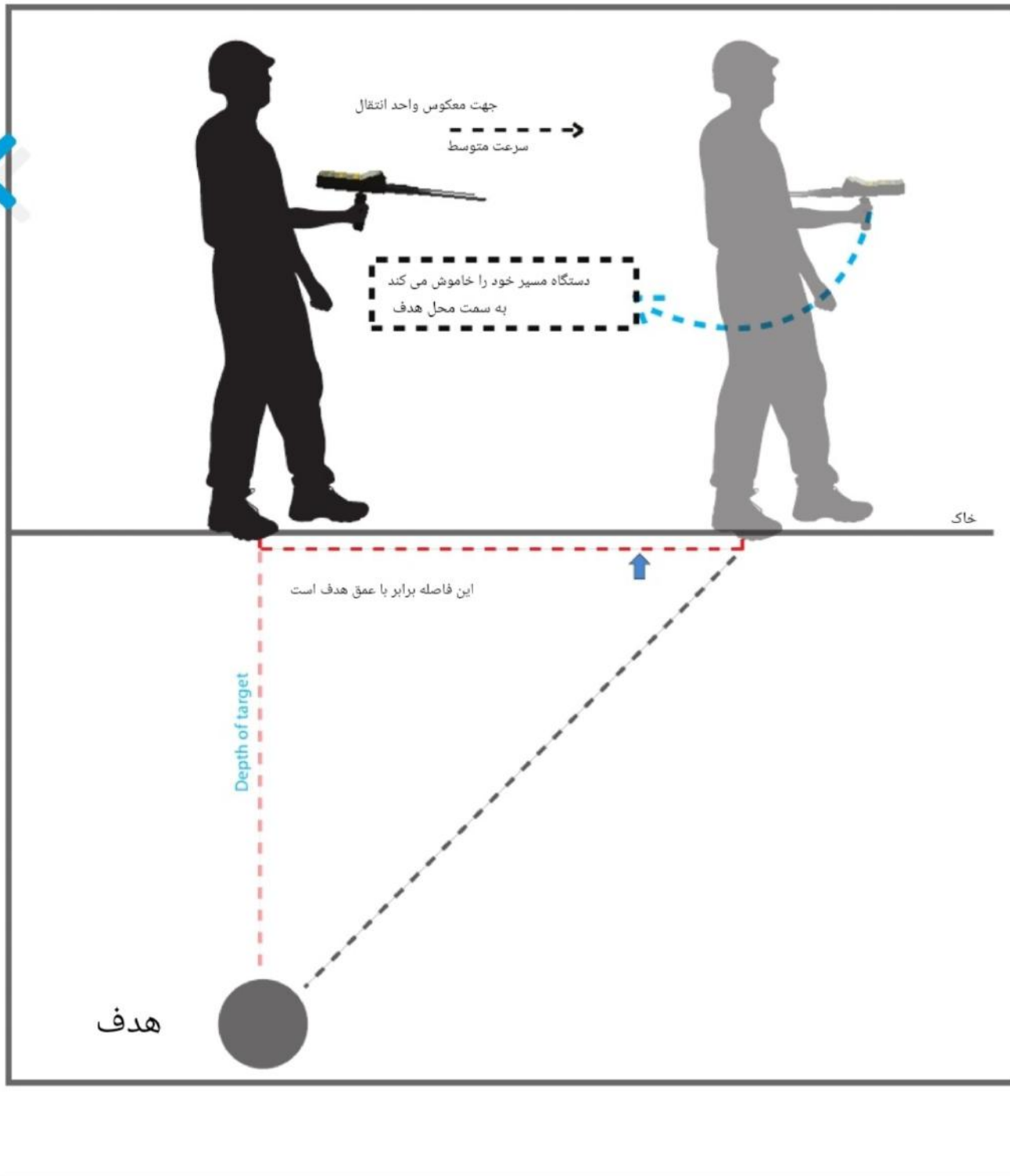


- ❖ راه دیگری وجود دارد که بتوانیم با دقت بیشتری تعیین کنیم که هدف کجاست. ما فرآیند مربع سازی سایت مورد نظر با گرفتن چهار قرائت از هدف هستیم. نقطه از چهار زاویه در سه متری محل مورد نظر، متوجه نقطه تقاطع آن خواهیم شد. چهار قرائت از نظر تنوری، نقطه وسط هدف خواهد بود.



کاربر می تواند با بازگشت به منوی اصلی از عمق تقریبی هدف مطلع شود و تنظیمات جستجو را دوباره تنظیم کنید و سطح عمق را از طریق لیست عمق، یعنی برای تغییر دهید متر سطح عمق را به 3 کاهش می دهیم به عنوان مثال اگر عمقی که ابتدا انتخاب شده است 5 متر و 20 متر و اطلاعات را وارد می کنیم و دور درباره محل مورد نظر دستگاه را نگه دارید و منتظر بمانید تا مکان مورد نظر را بخواند، اگر خوانشی از هدف وجود دارد متر، و ما این فرآیند را برای کاهش 3 سایت در اینجا انجام می دهیم، می دانیم که عمق ممکن است بین باشد سطح عمق تا زمانی که عمق تقریبی هدف را بدانیم

نحوه تشخیص عمق هدف

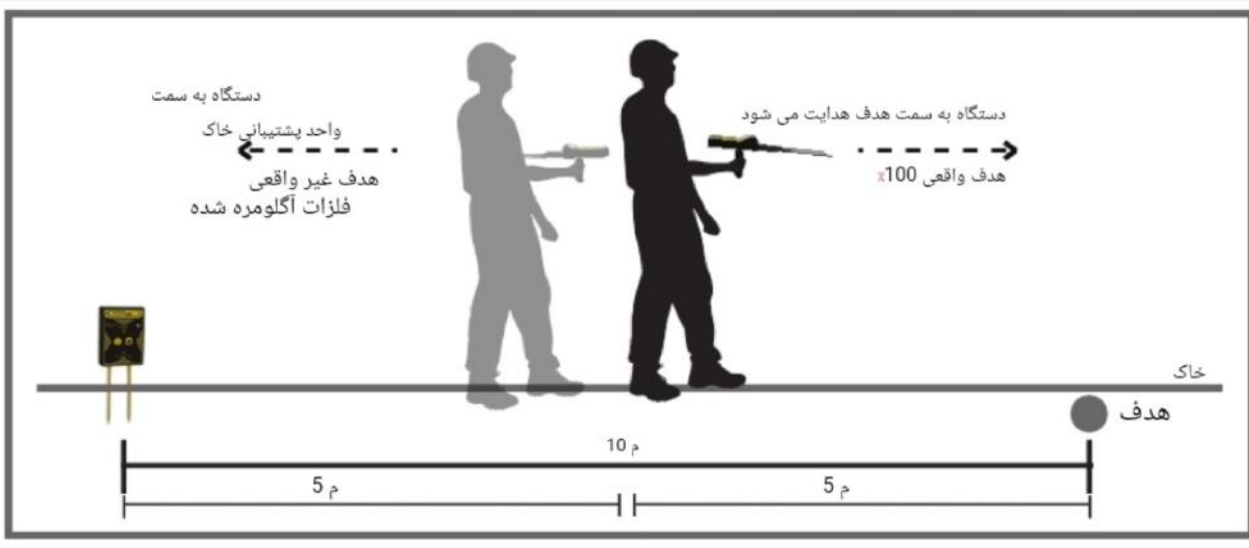


❖ شروع به جستجو کنید

- ❖ اکنون برای اطمینان از نوع هدف که فلزی است یا هدف فلزی مدفون است با استفاده از سیستم فیلتر کلیک می کنیم to به پنجره اصلی جستجوی طولانی مدت باز می گردیم و به طور مکرر روی گزینه شروع به جستجو کنید را انتخاب می کنیم Filter سپس گزینه



سپس واحد تکیه گاه خاک را در چاه زمین در حدود 10 متری هدف کاشت می کنیم و در وسط بین واحد پشتیبانی خاک و هدف نگهدارنده دستگاه بایستید ما دستگاه را تحریک می کنیم و دستگاه را با مشت نصب می کنیم و منتظر خواندن هستیم اگر دستگاه به سمت هدف هدایت شود، این نشان می دهد که هدف واقعی و پنهان است اما اگر دستگاه با این کار به سمت واحد پشتیبانی خاک هدایت شود، هدف است 100% کنگلومراهای فلزی و فلزی برای همان فلزی که برای جستجو انتخاب می کنید و این طبیعی است که دستگاه به سمت چنین فلزاتی برود زیرا برخی از آنها در داخل هستند شکل خوشه های فلزی با اندازه های بزرگ در سنگ ها و رگه های خاک



- سیستم فیلتر سیگنال برای تأیید مکان هدف، و سیستم مجهز شده است با امواج زمینی با سیستم برای انتقال دقیق و تقویت سیگنال، این فرستنده با یک سیستم بلوتوث برای ارتباط با اصلی کار می کند واحد از طریق یک رابط کنترل ویژه به کار و بستن این سیستم ها از طریق رابط سیستم

این یک سیستم فیلتر سیگنال را فراهم می کند تا از هرگونه تداخل ناشی از هر رادیو یا رادیو جلوگیری شود
امواج فرکانس موجود در هوا



سیستم جستجوی ترکیبی (HYBRID+)

ویژگی های سیستم

کار می کند، MWF این سیستم هیبریدی بر روی فناوری های جدید، به ویژه برای گروه

برای اسکن و تأیید لایه های خاک برای شناسایی محتویات آنها و خواندن سطوح آن کار می کند

میدان مغناطیسی و یونی و تشعشع به طور همزمان برای شناسایی و تشخیص

مکان های طلا، مواد معدنی و حفره های زیرزمینی

یک رابط هوشمند که به شما وضوح و نتایج دقیق در مورد اهداف و آنها می دهد.

مکان ها *

طبقه بندی بین فلزات و فضاهای گرانها و غیر گرانها *

سیستم گرافیکی اسیلوسکوپ گرافیکی برای تعیین اندازه هدف *

سنسورهای هیبریدی پیشرفته که نتایج فوری، مستقیم و در زمان واقعی را ارائه می دهند *

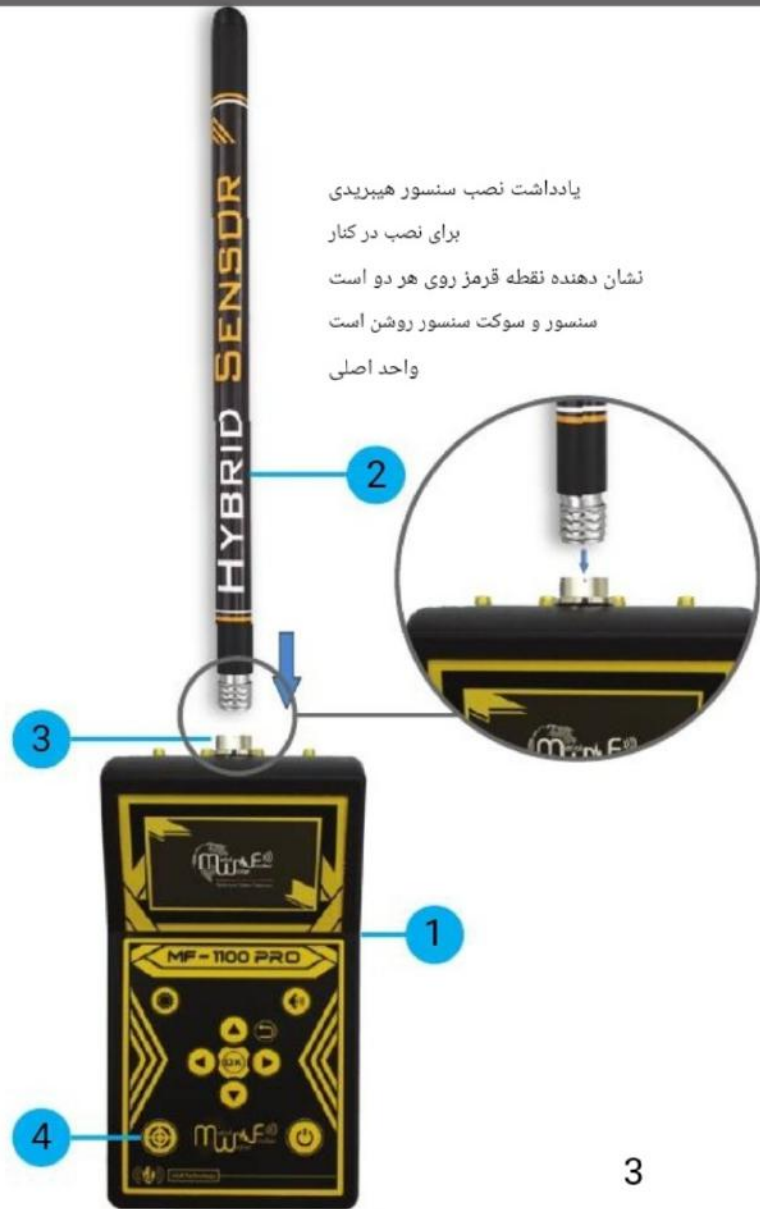
شناسایی دقیق هدف با نمایش گرافیکی بر روی صفحه نمایش *

سیستم تشخیص و تأیید هوشمند که سنسور هیبریدی به آن متصل است.

دستگاه خوب است یا خیر *

جزء سیستم جستجوی ترکیبی (HYBRIDL+)

یادداشت نصب سنسور هیبریدی
برای نصب در کنار
نشان دهنده نقطه قرمز روی هر دو است
سنسور و سوکت سنسور روشن است
واحد اصلی



1 متحد اصلی

2 سنسور هیبریدی

3 سوکت سنسور هیبریدی

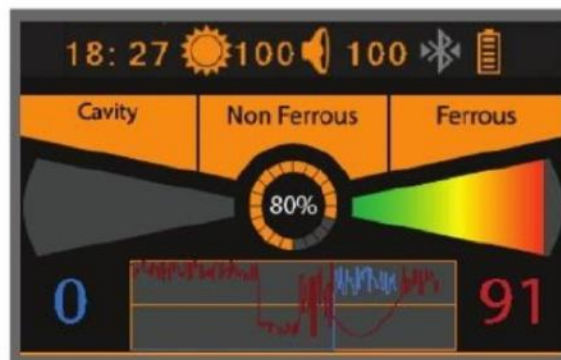
4 دکمه کالیبراسیون خودکار

❖ شروع به جستجو کنید

برای استفاده از سیستم ترکیبی: ابتدا سیستم جستجوی ترکیبی را با فشار دادن دکمه انتخاب می کنیم
 نماد (جستجوی ترکیبی) با استفاده از یک کلید 



سیس رابط اصلی سیستم جستجو ظاهر می شود

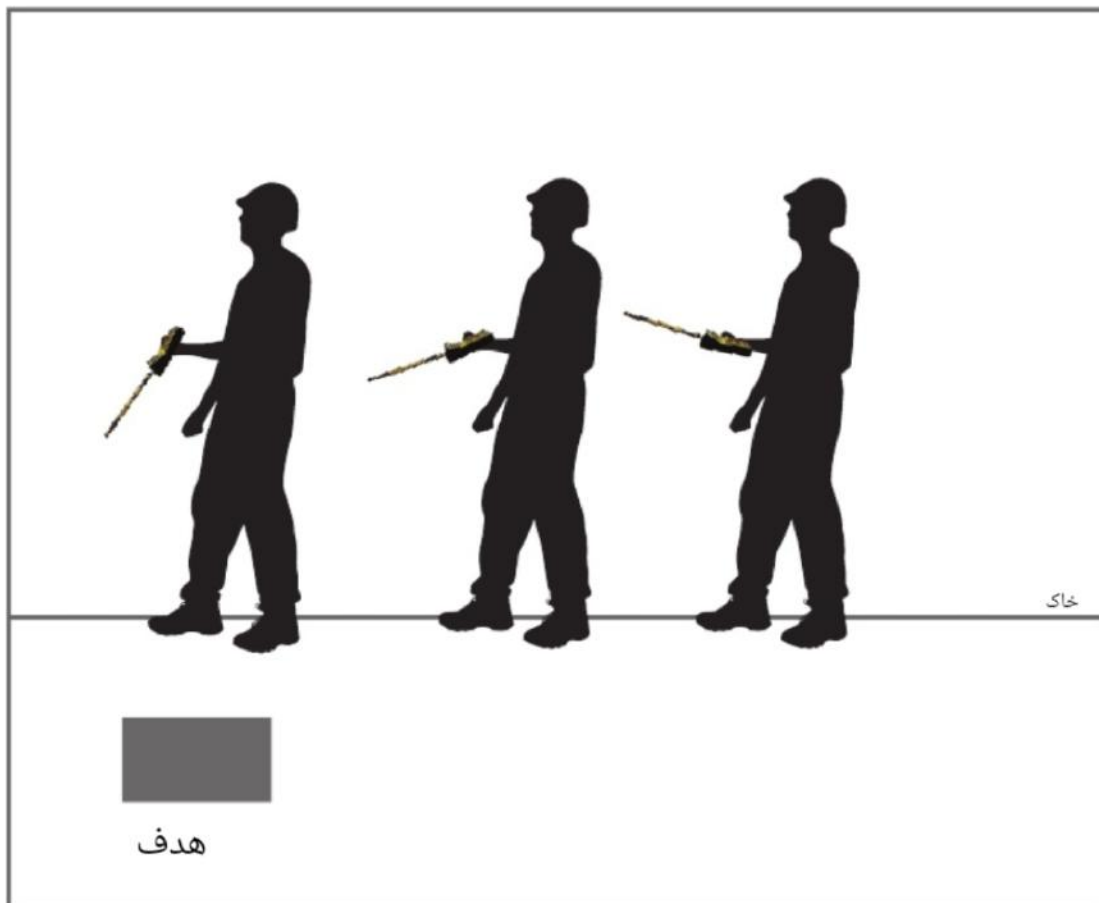


رابط جستجو درصد تنظیمات کالیبره شده را به شما نشان می دهد و نشان می دهد
 شما نشانگر قدرت و نوع سیگنال هدف، چه آهنی یا غیر آهنی، یا
 محل حفرة ها با تعیین نزدیکی شما به آن در درصد با استفاده از رنگ
 گرادیان با حضور یک نمودار لحظه ای برای تعیین اندازه هدف، نوری و
 نشانگرهای صوتی با توجه به لبه های یونی در محل هدف، این سیگنال ها کار خواهند کرد
 با نزدیک شدن به مکان مورد نظر افزایش می یابد

❖ شروع به جستجو کنید

چیزهایی شبیه به هدف مورد نظر برای جستجو را از محل جستجو حذف کنید
 دستگاه را با محیط اطراف کالیبره کنید، سپس حرکت را شروع کنید 🕒 سپس کلید کالیبراسیون را فشار می دهیم
 در سرتاسر سایت هدف

می توانید با نگه داشتن دستگاه در حالت افقی راه بروید و هدف را جستجو کنید
 کج به سمت زمین همانطور که در تصویر نشان داده شده است



❖ شروع به جستجو کنید

کالیبراسیون خودکار



کلید کالیبراسیون زمین: از طریق این کلید کاربر می تواند این دستگاه را تنظیم کند برای انطباق با زمین و آب و هوایی که دستگاه در آن کار می کند، همانطور که در آن است تنظیم طبیعی و پایدار ابزار جستجو را به دستگاه می دهد نتایج بهتری بدست آورید

توجه: ممکن است جستجو را در منطقه ای شروع کنیم که دستگاه به طور کلی در آنجاست یک سیگنال منتشر می کند

یکبار کلید کالیبراسیون را فشار می دهیم و منتظر می مانیم تا سیگنال تثبیت شود و هیچ صدایی به هیچ سمتی خارج نمی شود

و اگر این موضوع در هر جهتی به صدا در آمد، دکمه را فشار می دهیم دوباره تغییر دهید تا زمانی که به یک نتیجه پایدار برسیم و سپس به جستجو بروید منطقه برای تعیین مکان اهداف



کالیبراسیون دستی

در حالی که در رابط اصلی هستید، می توانید دستگاه را به روشی حرفه ای به صورت دستی کالیبره کنید
 کلید برای نشان دادن پنجره معیارهای جستجو  از سیستم جستجوی ترکیبی با فشار دادن
 متشکل از دو بخش برای کالیبره کردن حساسیت سیستم با توجه به نیاز شما

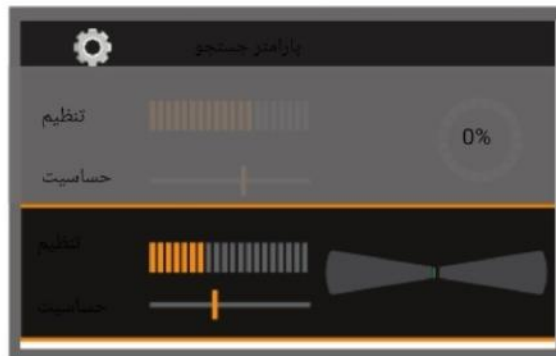
حساسیت دستگاه

در بخش اول: شاخص صدک به صورت عددی از 0 تا 100 مطابق با
 بنابراین، از طریق جعبه های کالیبراسیون خواهد بود.
 درجه بندی ها را کنترل کنید تا به 0% برسید



کالیبراسیون بخش اول

در بخش دوم: نشانگر رنگ یک قرانت رنگ را با توجه به اختلال نشان می دهد
 از طریق جعبه های کالیبراسیون و حساسیت، ما کنترل می کنیم
 گرادپان تا زمانی که قرانت رنگ به طور کامل ناپدید شود



کالیبراسیون بخش اول

بدین ترتیب دستگاه با دقت بالا و عملکرد عالی آماده کار است
 این معیارها به عنوان تعیین این معیارها به شما کمک می کنند تا به صورت حرفه ای و دقیق تر جستجو کنید
 نیاز به درجه ای از حرفه ای بودن دارد
 اگر در تعیین معیارها با مشکلی مواجه شدید، می توانید از موارد قبلی استفاده کنید
 کالیبراسیون خودکار را با فشار دادن کلید کالیبراسیون در حالی که روی اصلی هستید ذکر کرد
 رابط سیستم جستجو

جستجوی ژئوفیزیک سیستم

مزایای سیستم

- این سیستم بر روی اندازه گیری شدت مقاومت الکتریکی خاک و به شناسایی مواد یافت شده در زیر زمین و شناسایی، و ماموریت آن برای شناسایی و اکتشاف طلا، فلز، غارها و حفره های زیرزمینی با خاصیت تبعیض دقیق بین اهداف
- رابط نمایشگر ویژه این سیستم اطلاعات یکپارچه ای در مورد آن به کاربر می دهد. فرآیند جستجو و مراحل جستجو به صورت خودکار انجام می شود.
- این سیستم به صورت خودکار خاک را اسکن و تشخیص می دهد و نتایج کاملی را در مورد آن نشان می دهد. اهداف کشف شده مستقیماً روی صفحه نمایش
- ویژگی پیام های کمک خودکار، که برای هشدار کاربر روی صفحه ظاهر می شوند. در یک دستور یا راهنمایی خاص برای اجرای یک دستور خاص
- این سیستم فقط با اسکن دو الکترومیله کار می کند و امکان کار در این مورد را فراهم می کند. سیستم با سهولت و راحتی
- خاصیت تعیین عمق هدف و دقیق، از طریق یک سیستم خاص به شناسایی و اندازه گیری عمق هدف کشف شده
- جستجوی پیشرفته و تکنیک های شناسایی، کار بر روی تشخیص هوشمند توابع که بر روی سیستم های هوشمند تشخیص و تجزیه و تحلیل مکان هدف کار می کند
- چند برابر سیستم اسکن چک و در زمان فوری برای مکان، که به کاربر، نتایج معتبر و اثبات شده می دهد
- تمایز دقیق بین انواع هدف، و برای روشن شدن هدف، نوع، اندازه، و مستقیماً در صفحه نام ببرید
- سیستم تأیید هوشمند اتصال الکترونها در خاک و با سیم یا متصل نیست و از طریق پیام های هشدار آن را روی صفحه نمایش روشن می کند

اجزای یک ژئوفیزیک سیستم جستجو



1



2



3



3

1 واحد اصلی

3 کاوشگر زمینی

2 واحد ژئوفیزیک

4 سیم های اتصال

نصب ژئوفیزیک سیستم جستجو



1 واحد ژئوفیزیک را وصل کنید
با واحد اصلی

2 سیم ها را به پروب ها وصل کنید

3 سیم ها را به
واحد ژئوفیزیک

4 پروب ها را به خوبی فرو کنید
خاک

این است که آن را دارد MF1100PRO یکی از مزایای بزرگ سیستم ژئوفیزیک در تنها با دو سنسور اسکن کار می کند که امکان کار آسان، راحت و سریع را فراهم می کند.

مطمئن شوید که سیم ها به خوبی وصل شده اند، توجه داشته باشید که **توجه داشته باشید:** باشید خوب و کاوشگرها هنگام شروع جستجو به واحد ژئوفیزیک متصل می شوند سیستم ژئوفیزیکی توسعه یافته یک سیستم هوشمند برای تأیید در اختیار شما قرار می دهد رسانایی الکترودها در خاک و سیم ها یا عدم اتصال آنها و توضیح این موضوع روی صفحه از طریق پیام های هشدار دهنده

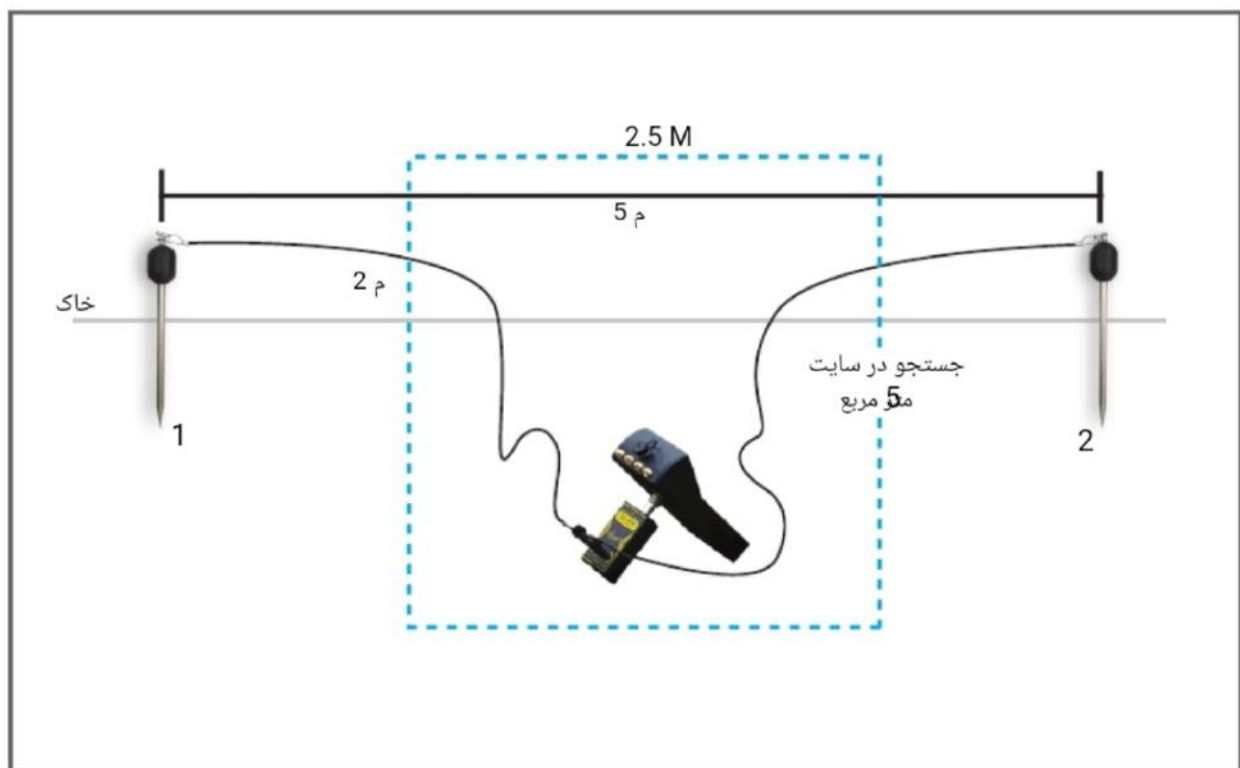
ما مجموعه ای سریع از نکات را برای اطمینان از بهترین نتایج و جلوگیری از اشتباه ارائه می دهیم.

نکات Quik

الکترودها را در بزرگترین ناحیه ممکن قرار دهید -1

این بدان معنی است که اگر سایت مورد جستجو منطقه ای از 5 متر مربع، قطب ها

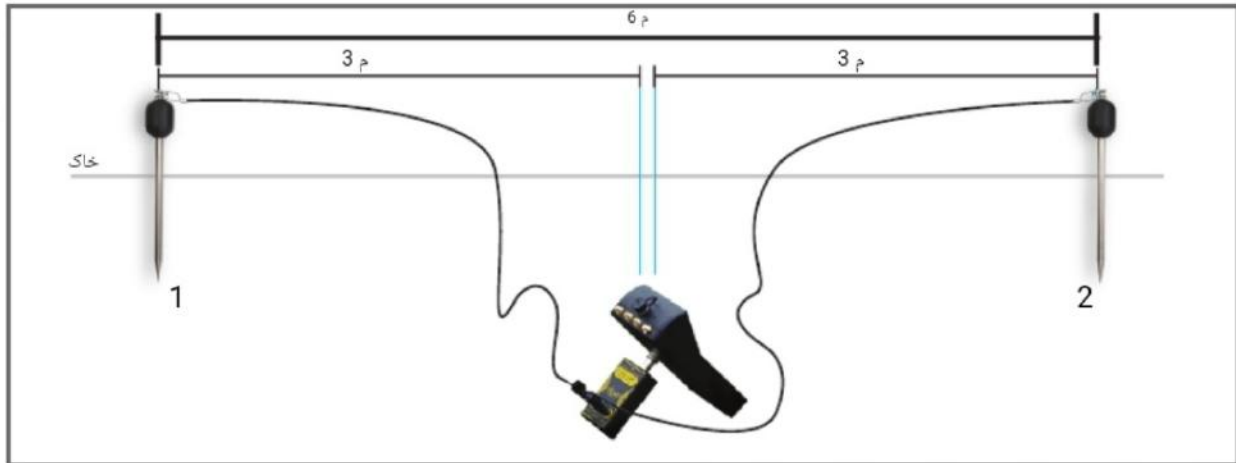
همانطور که در نقشه نشان داده شده است باید در مساحتی بیش از 5 متر مربع قرار گیرد



از مساوی بودن فاصله الکترودها اطمینان حاصل کنید -2

به این معنی که اگر فاصله مثلاً باشد
قطب اول و قطب دوم باید برابر باشند

متر، فاصله بین 6
متر / 3 متر 3



اگر سیگنال خطا برای حالت غیر سیم کشی باقی بماند، به این معنی است : **یادداشت مهم**

سیم ها مشکلی دارد و باید بررسی شود و اتصالات آن بررسی شود

بین موچین های اتصال، سیم ها و پروپ نیز به خوبی و در صورت تایید هستند

و این یادداشت ادامه می دهد، به این معنی که رسانایی خاک بسیار ضعیف است و

محل حسگر باید بیشتر با آب مرطوب شود و گاهی اوقات ممکن است مجبور شوید

تا 15 سانتی متر در محل سنسور سوراخ کنید تا رسانایی با خاک حاصل شود 10

❖ آغاز جست و جو



سپس به پنجره ای می رویم تا دو مجموعه از اهداف موجود را انتخاب کنیم:
 جستجوی آب، حفره ها و غارها، یا جستجوی طلا و انواع معدنی
 طلا - نقره - مس - برنز - آهن - سنگ معدن طبیعی - آبهای زیرزمینی - غارها
 (و فضاهای خالی)



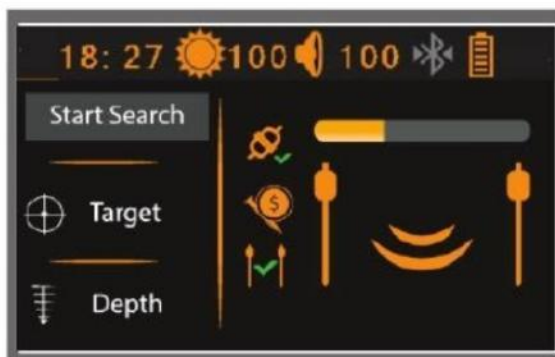
❖ آغاز جست و جو

سپس رابط جستجوی اصلی سیستم ظاهر می شود که حاوی گزینه شروع است ،جستجو، نشانگر پیشرفت جستجو و مجموعه اهداف انتخاب شده برای جستجو ،و در اینجا در مورد ما (گروه معدنی) تصویری که وضعیت اتصال پروب ها را نشان می دهد، جایی که یک سیگنال خطا در آن ظاهر می شود رویداد اتصال نادرست به هشدار صوتی یا سیگنال صحیح متصل است نشان می دهد که وضعیت اتصال سالم است و می توانیم جستجو را شروع کنیم.



کلید برای اجرای فرآیند اسکن (OK) برای شروع جستجو، کاربر باید دکمه

رنگ نشانگر برای شروع جستجو تغییر خواهد کرد
 زرد تا خاکستری در حالت در حال اجرا و هنگامی که اسکن به پایان رسیده باز خواهد گشت
 به رنگ زرد



❖ آغاز جست و جو

تا پایان خواندن منتظر پیشرفت نشانگر جستجو هستیم
 از ناحیه سایت که بین کاوشگرهای تعبیه شده در زمین محصور شده است
 پس از اتمام خواندن، نوع و عمق هدف نشان داده می شود
 صفحه نمایش به صورت خودکار



دستگاه بین دو پروب را با توجه به فاصله آنها از آنها اسکن می کند
 دستگاه سطوح انرژی الکتریکی خاک را به یکدیگر اندازه گیری می کند
 تعیین کنید که آیا آن اهدافی که این سیستم به دنبال آن است وجود دارد یا خیر
 یا نه، و فرآیند اندازه گیری بستگی به فرآیند سنجش و
 القای عمودی برای اندازه گیری سطوح مقاومت الکتریکی زمین
 دستگاه می تواند بین هویت و ارزش الکتریکی تمایز قائل شود
 از هر هدف

❖ آغاز جست و جو

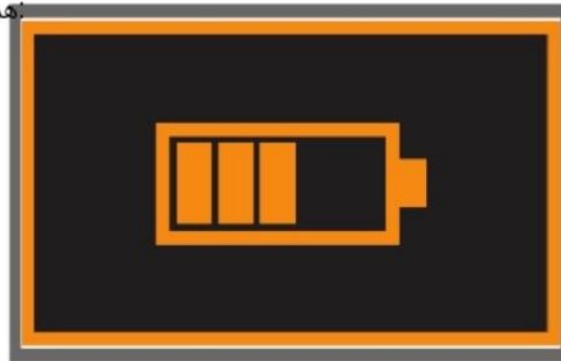
دارای تمایز دقیق است MF1100PRO سیستم جستجوی ژئوفیزیک بین انواع هدف، با نام و نوع هدف که روی آن مشخص شده است رابط جستجوی سیستم همچنین با ویژگی تعیین دقیق عمق مشخص می شود هدف از طریق یک سیستم ویژه برای تعیین و اندازه گیری مقدار انعطاف پذیری شتابی داشته مقدار تقریبی است و ممکن است با توجه به موقعیت هدف متفاوت باشد و نوع خاک نیز وجود دارد، اما این ویژگی شما را قادر می سازد تا به طور تقریبی بدانید عمقی که هدف در آن قرار دارد.

هدف را تعیین و تعیین کنید:

کاربر باید با حفظ فاصله، مکان سنسورها را جابجا کند بین آنها حداقل 2.5 متر، و هنگام خروج از سایت هدف و با قرار دادن آن در خارج از منطقه مورد نظر، متوجه خواهید شد که دستگاه به شما می دهد در نتیجه (هیچ هدفی وجود ندارد)، این بدان معنی است که سایت مورد نظر نادیده گرفته شده است و سنسورها خارج از سایت هدف قرار گرفته اند در اینجا، سنسورها برای تعیین باید به تدریج به اولین منطقه هدف بازگردانده شود، مکان هدف را با دقت و زمانی که اولین نتیجه به دست آمد، این به معنای آغاز وجود سایت هدف است. کاربر باید این عملیات را از دو طرف مختلف انجام دهد تا بتواند بتواند مکان هدف را با دقت بیشتری تعیین کند.

❖ اطلاعات شارژ

وقتی دستگاه بسته یا روشن است، می‌توانید به شارژ باتری ادامه دهید.
دانستن میزان شارژ اضافه شده همه در زمان واقعی با سیستم های شارژ هوشمند
، هنگامی که دستگاه در حالت خاموش به شارژ متصل است
نشانگر پیشرفت شارژ باتری به درصد بر روی صفحه نمایش ظاهر می‌شود
همانطور که نشان داده شده است:



این دستگاه همچنین باتری و ویژگی شارژ هوشمند را ارائه می‌دهد که این ویژگی را ارائه می‌دهد
کاربر یک ردیابی دقیق از سطح انرژی، دقیق دیداری و شنیداری
اعلان سطح باتری و هشدار قبل از تمام شدن برق.



در طول کار و زمانی که سطح باتری
15% می‌رسد
ما متوجه تغییر در شکل می‌شویم
نشانگر باتری به این حالت



در حین شارژ دستگاه متوجه می‌شویم
تغییر نشانگر سطح باتری
به این شکل زمانی که باتری است

پر شده 100%



A series of horizontal dotted lines for writing, spanning the width of the page.



ایالات متحده آمریکا - ایلینوی

www.mwf-usa.com
info@mwf-usa.com
+1 (708) 364 9602

ترکیه - استانبول

www.mwf-metaldetectors.com
info@mwf-metaldetectors.com
0946 222 (212) 90+
0947 222 (212) 90+